



北京大学
PEKING UNIVERSITY

智能硬件体系结构

第十三讲：软硬件协同设计

主讲：陶耀宇、李萌

2024年秋季

• 课程作业情况

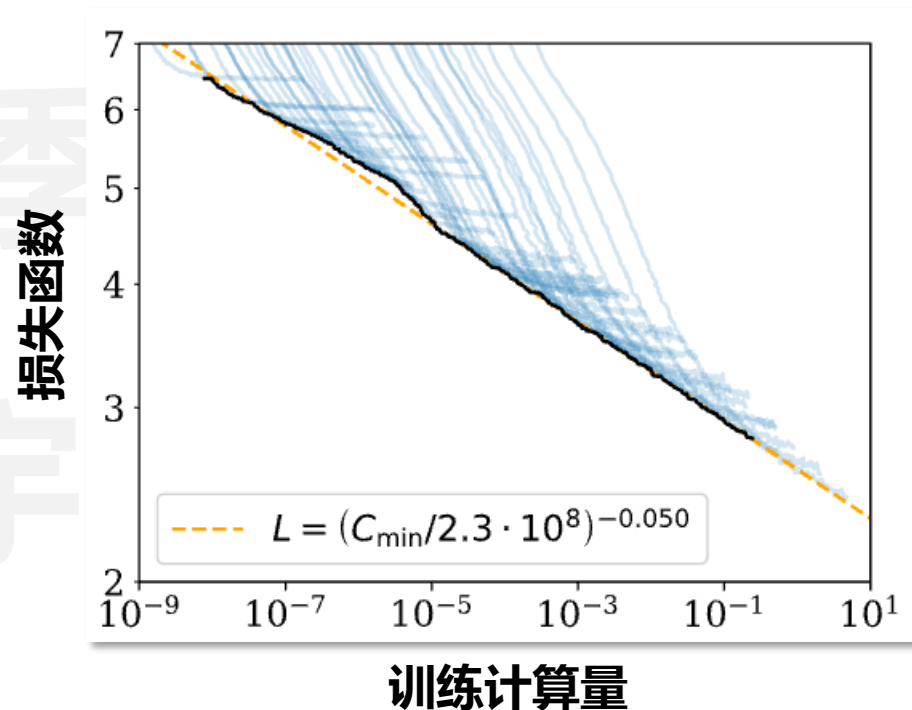
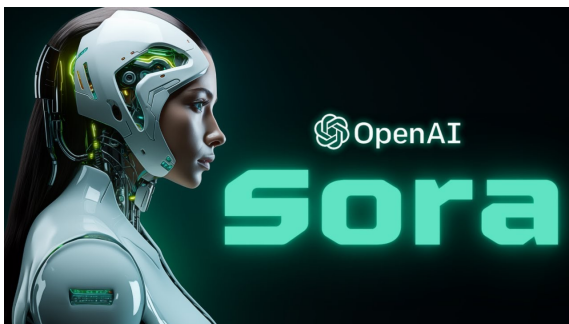
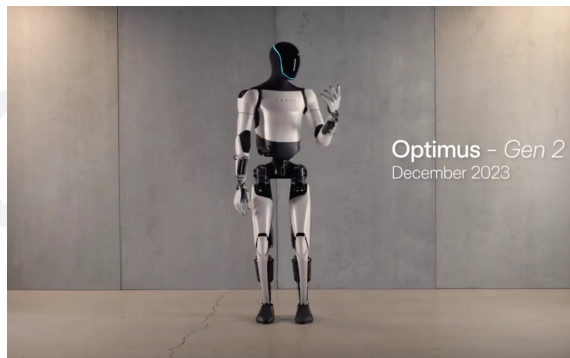
- 未来**1次作业 (12.15-12.30)**
 - AI芯片架构、软硬加协同优化
- **Paper Review (12月25号/27号1-3点, 每个同学10分钟)**
 - 时间有疑义请尽快联系老师或助教提出更换
 - 请自行阅读近5年内的体系结构相关论文1-2篇
 - 做8页左右的PPT, **每个同学10分钟演讲 + 1~2分钟答疑**
- 第二次实验已经上传到课程网站, 截止日期为**12月31号**

主讲：陶耀宇、李萌

- 前面两次课，我们介绍了人工智能处理器芯片的基本组成和代表性架构
 - 基本组成：计算单元、访存、互连通信
 - 代表性架构：DianNao系列、Eyeriss系列、Google TPU系列
- 本节课我们将介绍如何通过**神经网络/处理器架构**的协同设计和优化，进一步提升处理器芯片效率
 - 神经网络模型**量化**与混合精度人工智能处理器
 - 神经网络模型**稀疏化**与人工智能处理器架构

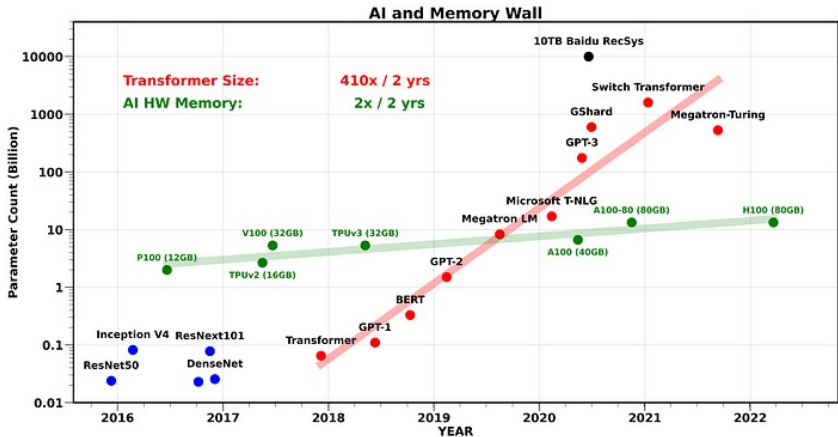
主讲：陶耀宇、李萌

- 过去10年，以深度学习为代表的人工智能飞速发展，广泛应用于视觉、语言、语音等领域
- **算力**是人工智能快速发展的基础，也面临着更加严峻的挑战
- 特别是对于大模型时代，依据**scaling law**，算力需求呈现指数级增长

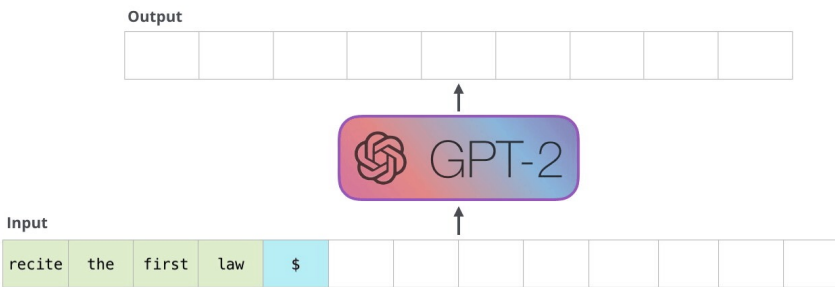


- 高效人工智能模型计算面临高存储、高带宽、动态计算图、部署平台复杂多样的挑战

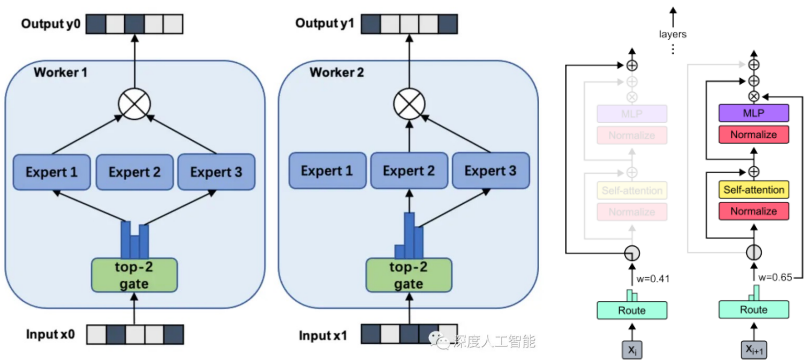
模型参数指数级增长，造成单模型存储需求>1 TB



大模型自回归解码，导致平均访存带宽需求>1 TB/s



动态计算图导致传统静态数据流优化失效



部署平台的计算、存储能力存在显著差距

	 Cloud AI	 Mobile AI	 Tiny AI
Memory	24 GB	4 GB	500 KB
Storage	~ TB/PB	~100s GB	~1s MB
# params	> 70 B	3 – 13 B	~1s M

- 为了进一步提升人工智能模型的推理效率，采用算法和AI处理器协同设计和优化方法
 - 神经网络模型**量化**、**稀疏化**、神经网络架构搜索、知识蒸馏等
- 本次课我们将以神经网络模型量化、稀疏化为例，介绍算法和加速器的协同设计

模型量化

0.34	3.75	5.64
1.12	2.7	-0.9
-4.7	0.68	1.43

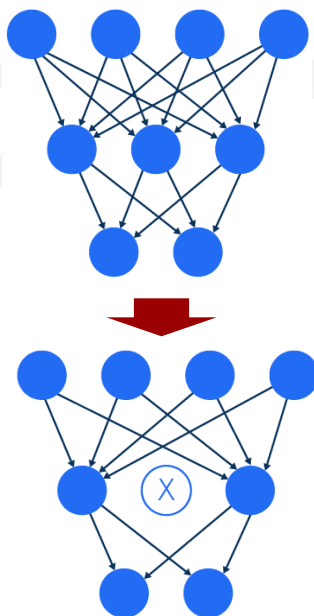
FP32



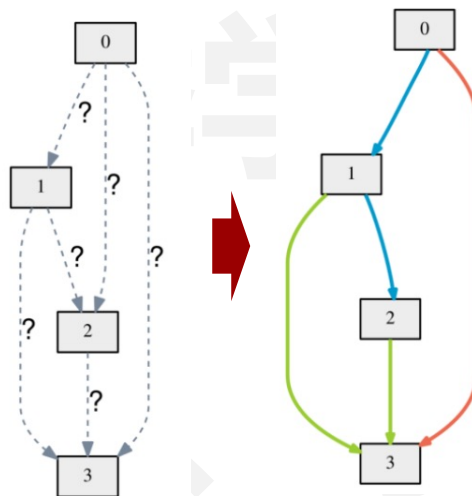
64	134	217
76	119	21
3	81	99

INT8

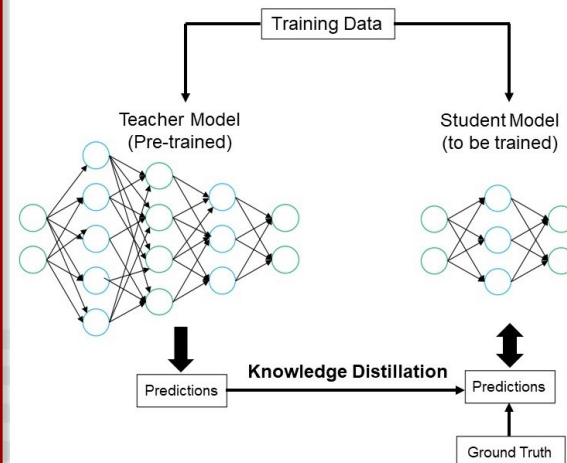
模型稀疏化



神经网络架构搜索



知识蒸馏



- 量化是将数据从连续值集映射为离散值集的过程
- 模型量化能够利用神经网络对于量化噪声的容错能力，显著提升模型推理计算效率
 - 无论是输入图像，还是神经网络本身都对于量化噪声具有较高的容忍能力

2.09	-0.98	1.48	0.09
0.05	-0.14	-1.08	2.12
-0.91	1.92	0	-1.03
1.87	0	1.53	1.49

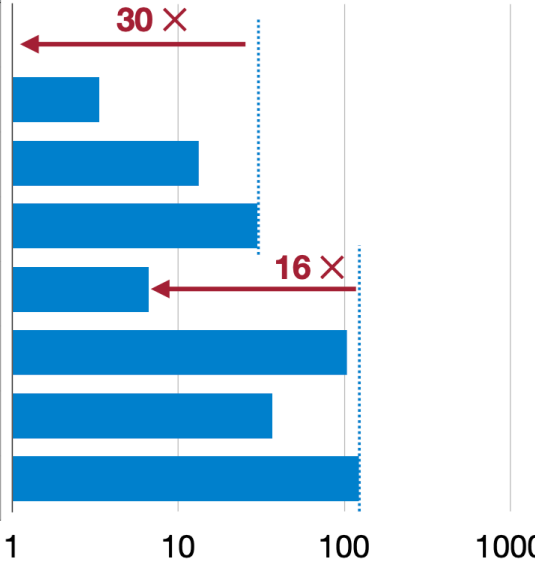


1	-2	0	-1
-1	-1	-2	1
-2	1	-1	-2
1	-1	0	0

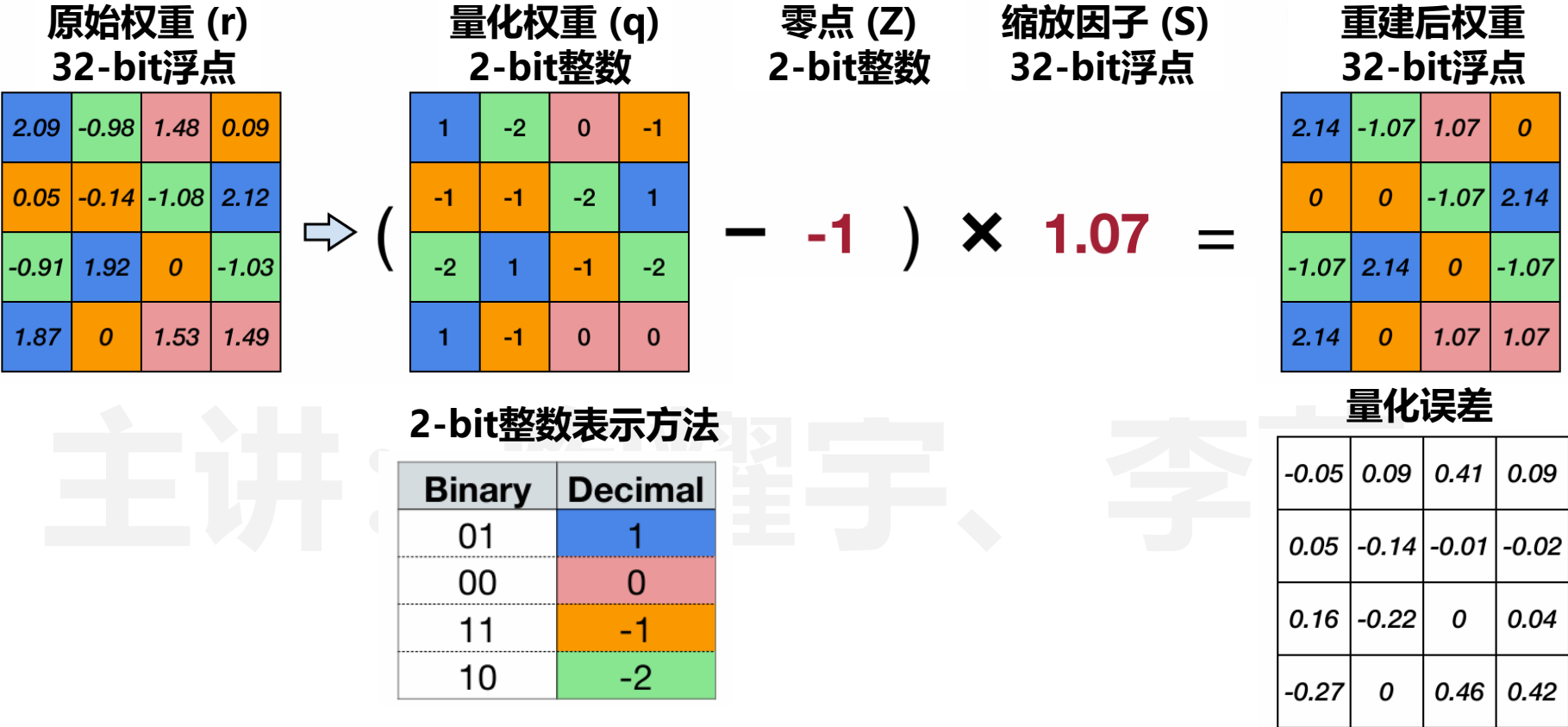
$- (-1) \times 1.07$

Operation	Energy [pJ]
8 bit int ADD	0.03
32 bit int ADD	0.1
16 bit float ADD	0.4
32 bit float ADD	0.9
8 bit int MULT	0.2
32 bit int MULT	3.1
16 bit float MULT	1.1
32 bit float MULT	3.7

Rough Energy Cost For Various Operations in 45nm 0.9V



- 量化过程中的主要参数：缩放因子、零点、量化后数值
 - 静态量化：量化参数在推理前确定，推理时保持不变
 - 动态量化：量化参数在推理时计算得到



- 权重的量化与激活值的量化对于计算的影响不同

$$Y = WX$$

$$S_Y (q_Y - Z_Y) = S_W (q_W - Z_W) \cdot S_X (q_X - Z_X)$$

$$q_Y = \frac{S_W S_X}{S_Y} (q_W - Z_W)(q_X - Z_X) + Z_Y$$

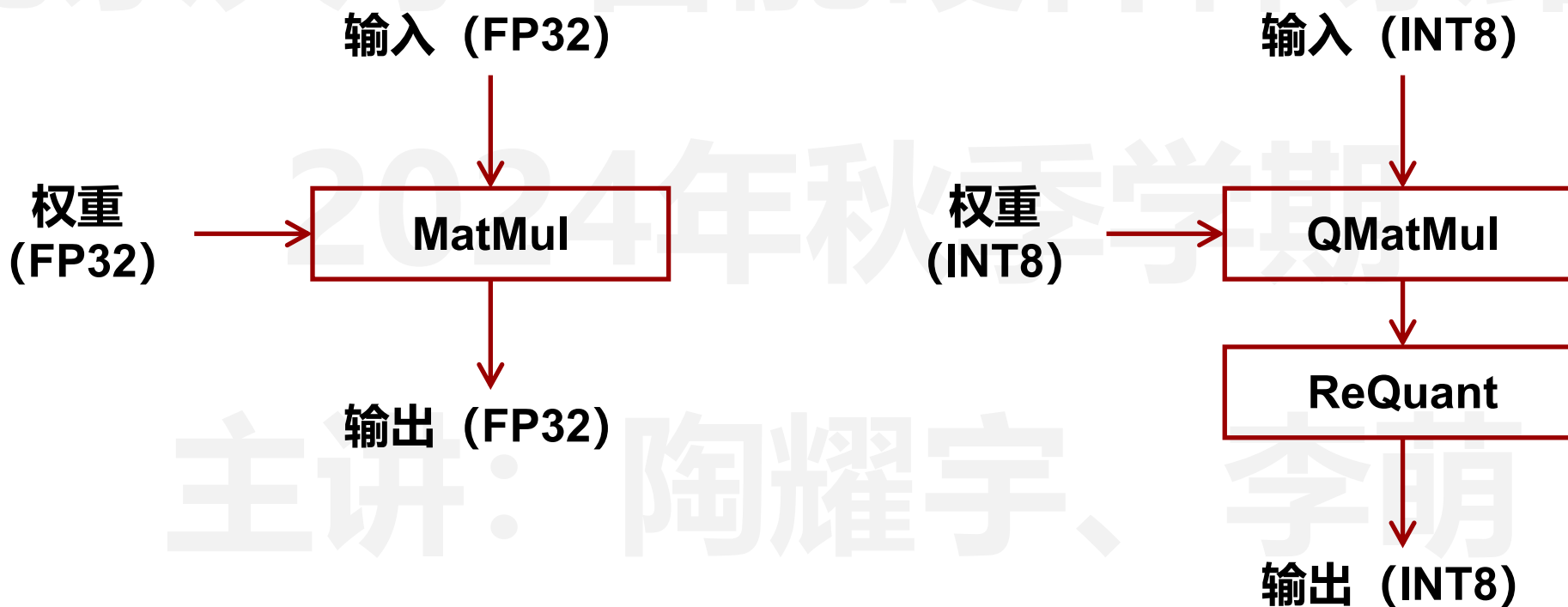
$$q_Y = \frac{S_W S_X}{S_Y} (q_W q_X - Z_W q_X - \boxed{Z_X q_W + Z_W Z_X}) + Z_Y$$

QMatMul

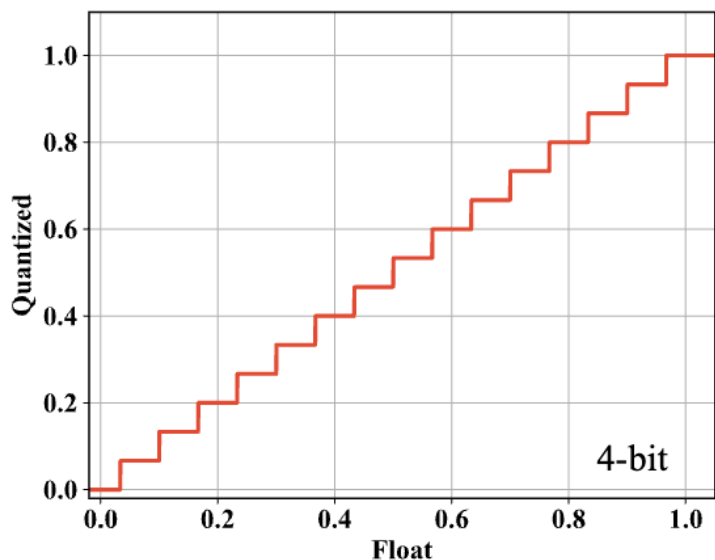
Z_W 通常为0

提前计算

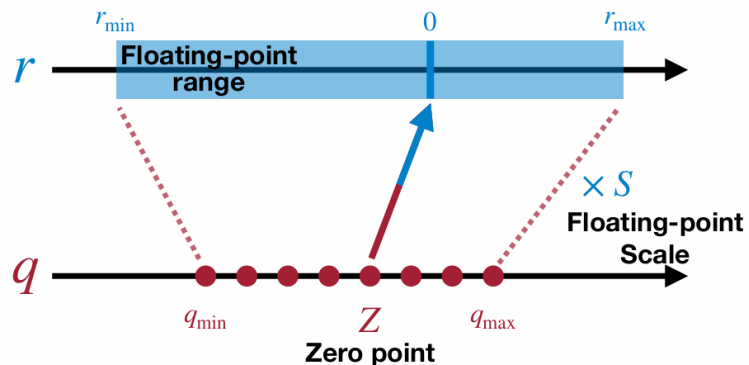
- 权重的量化与激活值的量化对于计算的影响不同
- 量化神经网络推理：引入新的**重量化**计算，将高比特精度计算结果重量化为低比特精度输出
- 思考：QMatMul和MatMul的计算有什么区别？



- **均匀量化**：输入到输出的映射为**线性函数**，因此均匀间隔的输入产生均匀间隔的输出
 - 针对均匀量化，QMatMul和MatMul的计算，除比特精度外，基本相同



(a) Uniform Quantization



$$r_{max} = S (q_{max} - Z)$$

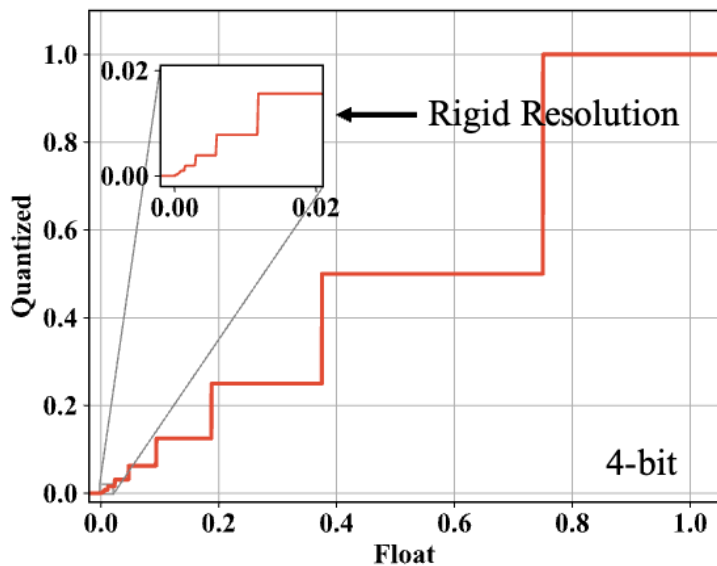
$$r_{min} = S (q_{min} - Z)$$



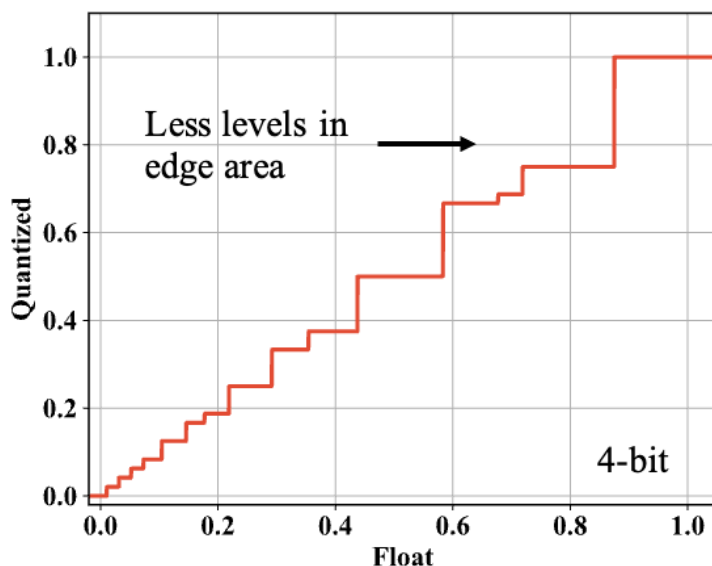
$$r_{max} - r_{min} = S (q_{max} - q_{min})$$

$$S = \frac{r_{max} - r_{min}}{q_{max} - q_{min}}$$

- 均匀量化：输入到输出的映射为线性函数，因此均匀间隔的输入产生均匀间隔的输出
- 非均匀量化：输入到输出的映射为**非线性函数**，常见算法包括Power of Two (PoT)、APoT等
- 思考：均匀和非均匀量化还有哪些类别？



(b) Power-of-Two Quantization

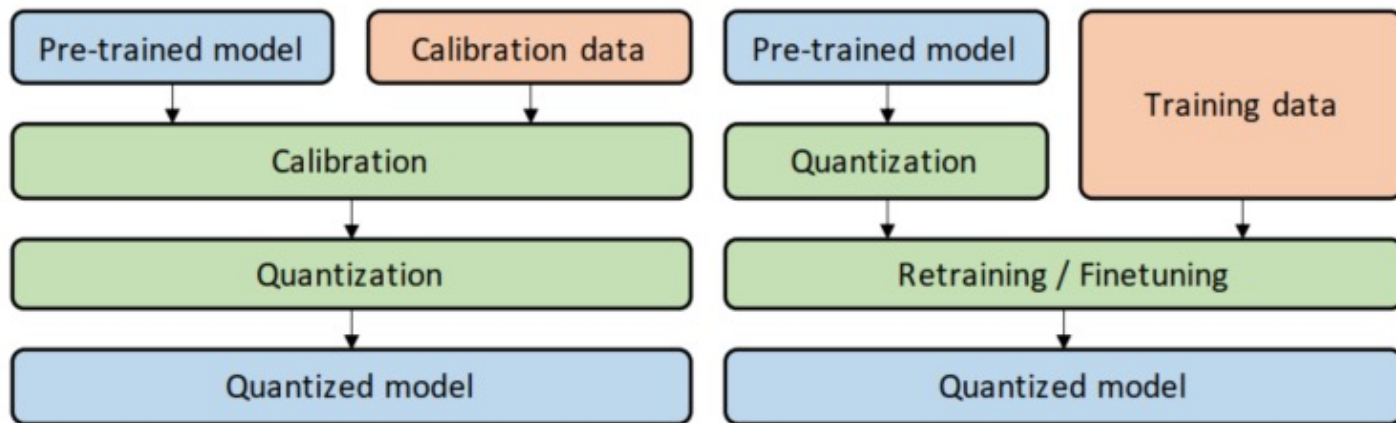


(c) Additive Power-of-Two Quantization

PoT量化：乘法可以用移位进行计算，显著降低计算复杂度，但是，对于较高比特数，PoT量化提升有限

APoT量化：乘法通过移位和加法实现，计算效率受APoT的项数决定

- **训练后量化 (post training quantization)** : 模型训练完成后对权重、激活值进行量化, 其中, 激活值的量化, 需要借助校准数据
- **量化感知训练 (quantization-aware training)** : 将训练过的模型量化后又再进行重训练, 或者直接训练量化模型



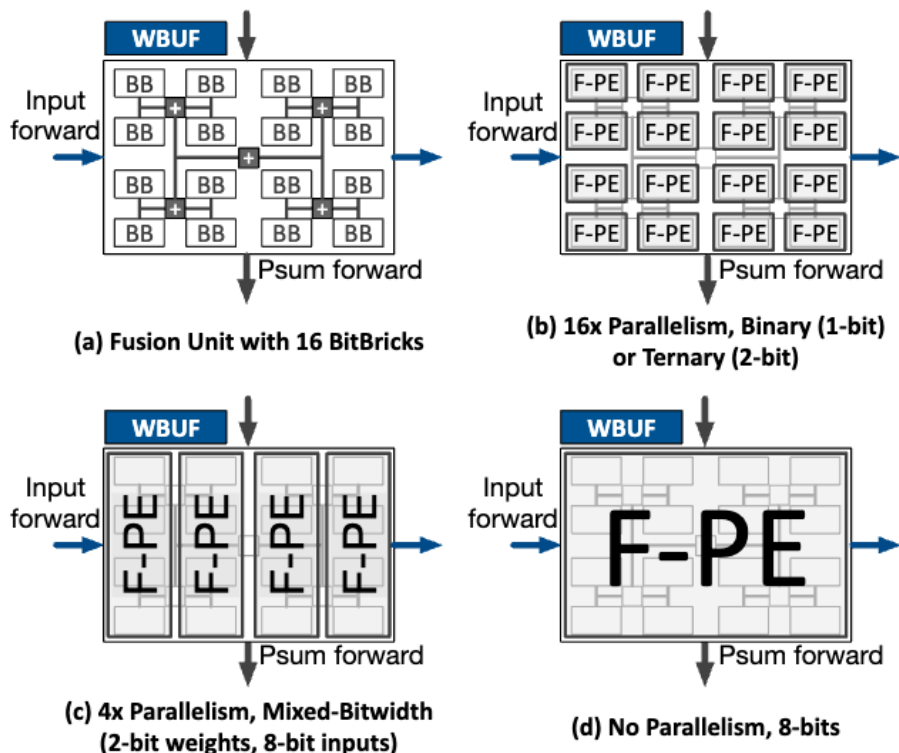
PTQ运行时间短, 数据需求小, 但是模型推理准确率下降较大

QAT准确率高, 但是训练时间长, 数据要求高, 在特定任务上可能过拟合

- 量化神经网络想要真正实现计算能效、吞吐等的提升，离不开**AI处理器**的支持
 - 例如支持低比特计算的计算单元（乘法器、累加器等）、支持低比特数据的存储方式等等
- 因此，神经网络量化往往需要配合专用硬件（或核函数）设计，形成软硬件协同设计和优化
- 本节课，我们重点介绍3个例子
 - BitFusion：支持混合精度计算的AI处理器
 - OliVe：面向低比特大模型的AI处理器
 - ANT：基于定制化数据类型的AI处理器

主讲：陶耀宇、李萌

- Bit Fusion文章发表于ISCA 2018，核心在于高效**支持混合精度**神经网络推理
- 核心观察：不同神经网络模型以及同一神经网络模型中的不同层，对于量化噪声的容错能力不同
 - 采用混合精度量化可以在保持模型精度的同时，最大化压缩模型
- 文章提出**Bit Fusion**架构，重点通过可重构的计算单元，实现不同计算精度的灵活支持

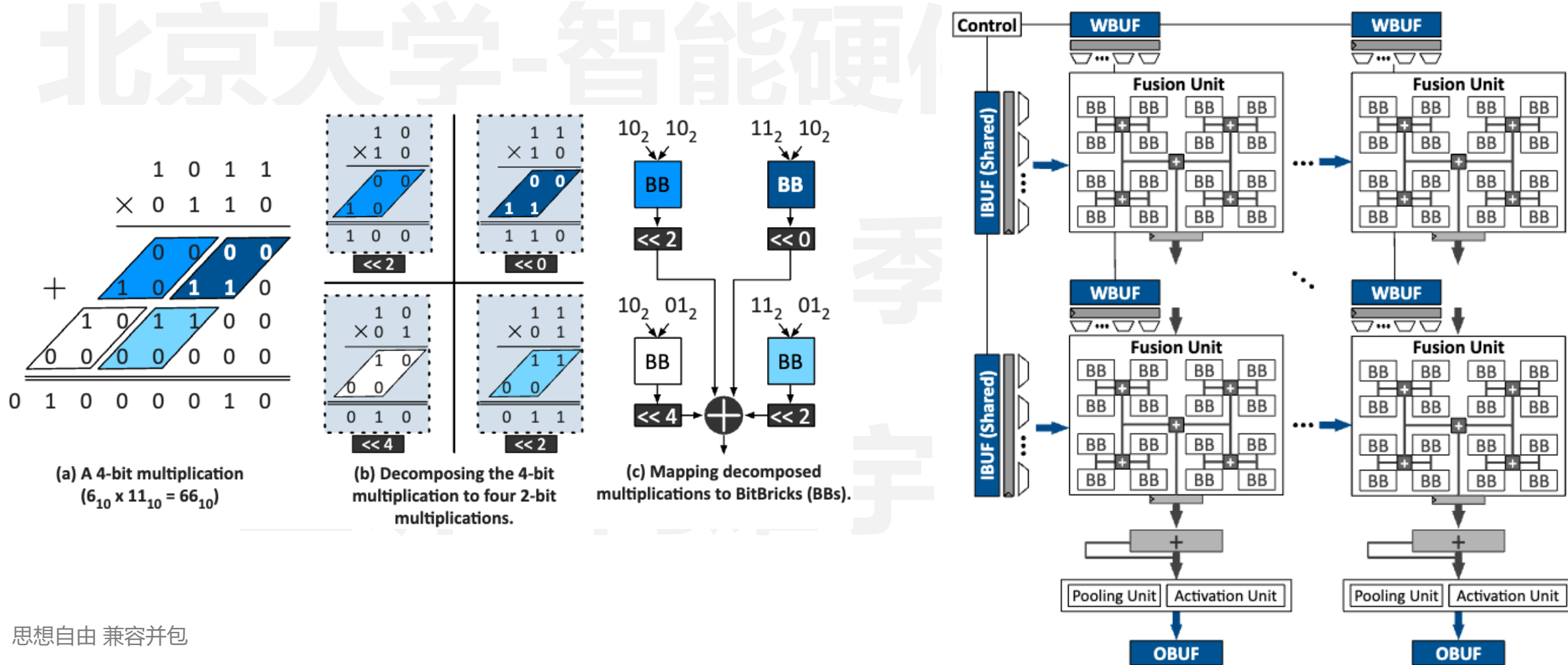


- Fusion单元由16个BitBricks组成，每个BitBrick每周期可以支持2比特计算
- 多个BitBricks组合，能够实现W4A4、W2A8、W8A2以及W8A8的计算

Hardik Sharma et al., *Bit Fusion: Bit-Level Dynamically Composable Architecture for Accelerating Deep Neural Network*, ISCA 2018

神经网络量化与AI处理器 —— BitFusion

- 每个BitBrick里面需要灵活的累加器设计，才能有效实现不同比特精度的累加
- BitFusion采用脉动阵列的设计，进一步降低访存开销



- ANT发表于MICRO 2022，提出了新的数据类型，适应神经网络推理需求
- 核心观察：1. 神经网络中不同的tensor分布各不相同；2. 同一个tensor内部对于接近0的值或特别大的值不需要使用高精度表示；使用现有的INT或Float格式量化难以适应这两种变化
- 提出了一种新的数据类型flint，适合表示高斯分布的数据

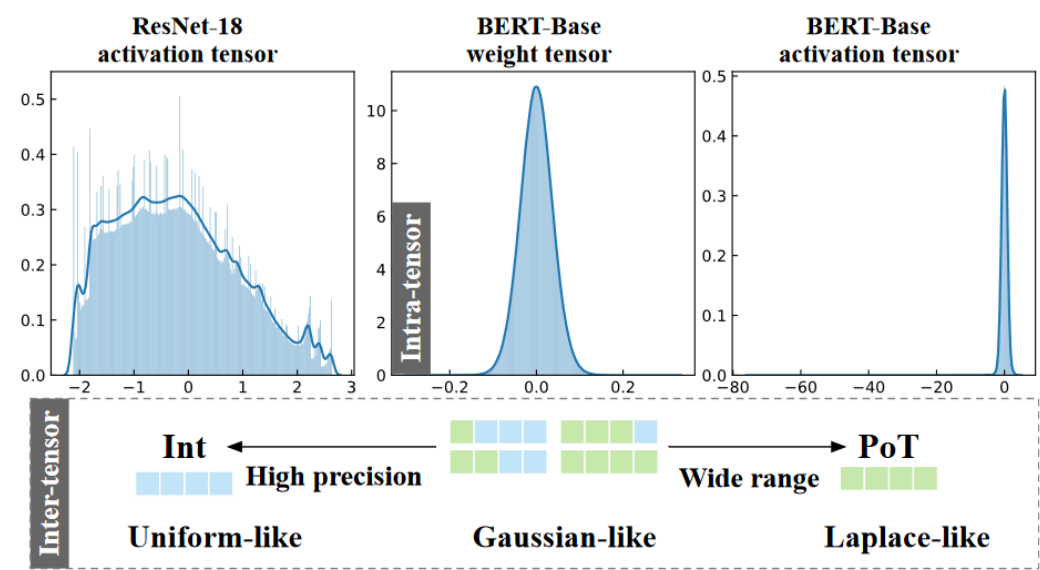
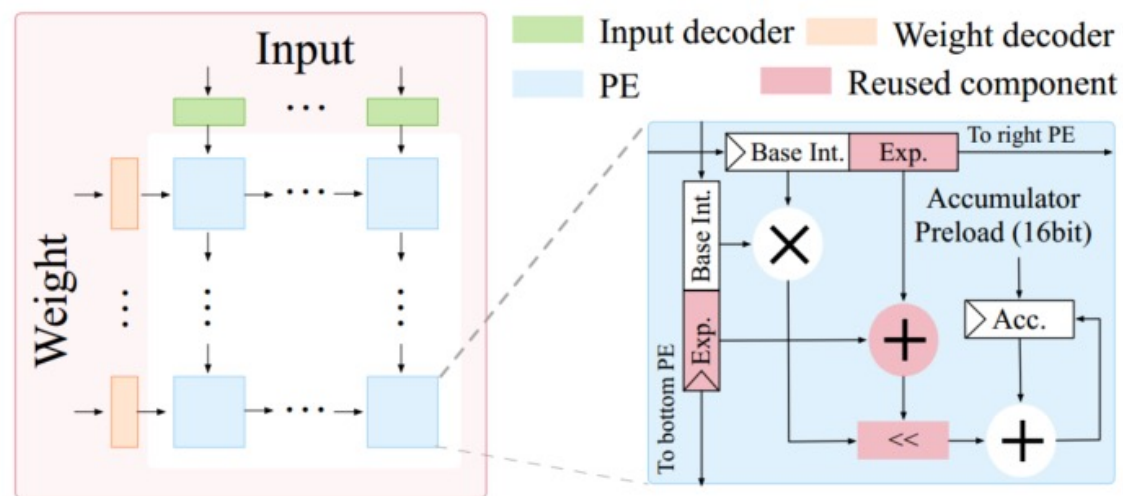
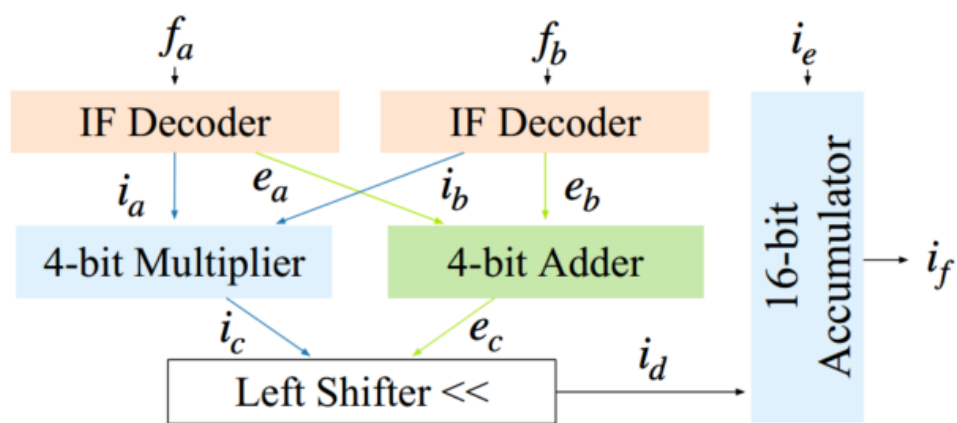


Figure 1: Intra-tensor and inter-tensor adaptivity.

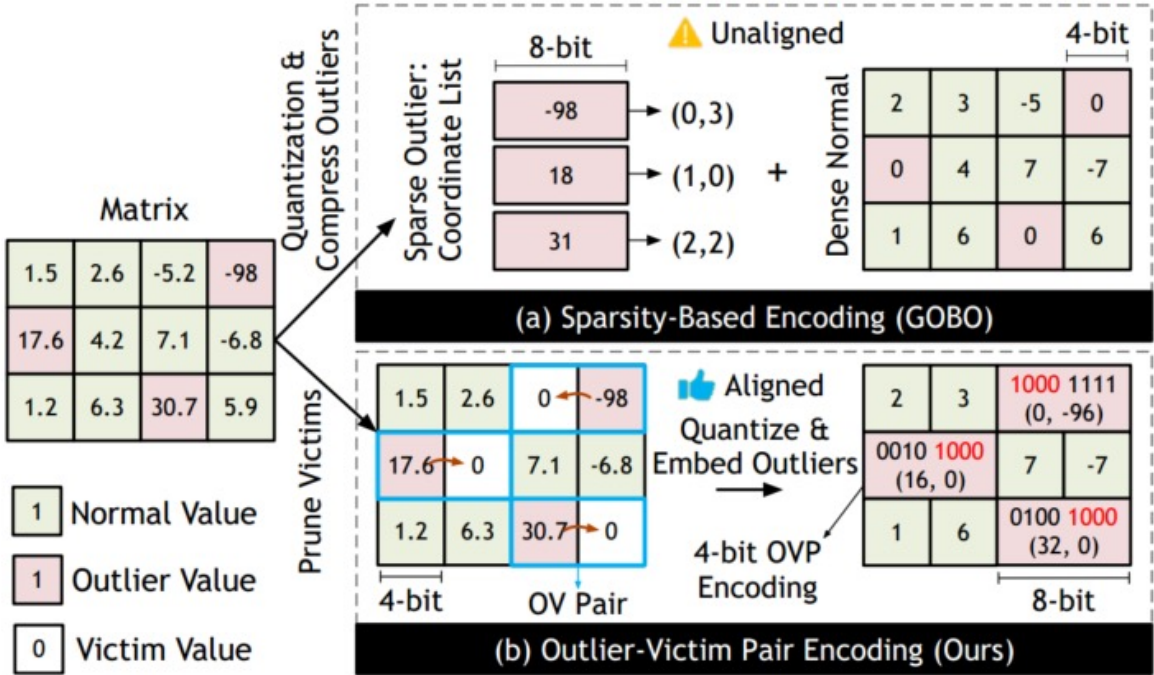
Bits	Exponent Value	Fraction Value	Value in Decimal
0000	-	0	0
0001	$1 - 1 = 0$	1	$2^0 \times 1 = 1$
001x	$2 - 1 = 1$	1, 1.5	2, 3
01xx	$3 - 1 = 2$	1, 1.25, 1.5, 1.75	4, 5, 6, 7
11xx	$4 - 1 = 3$	1, 1.25, 1.5, 1.75	8, 10, 12, 14
101x	$5 - 1 = 4$	1, 1.5	16, 24
1001	$6 - 1 = 5$	1	32
1000	$7 - 1 = 6$	1	$2^6 \times 1 = 64$

Table II: The value table of 4-bit unsigned flint with the exponent bias of -1 . The blue numbers are the first-one-encoded exponent and “x” is mantissa with value of 0 or 1.

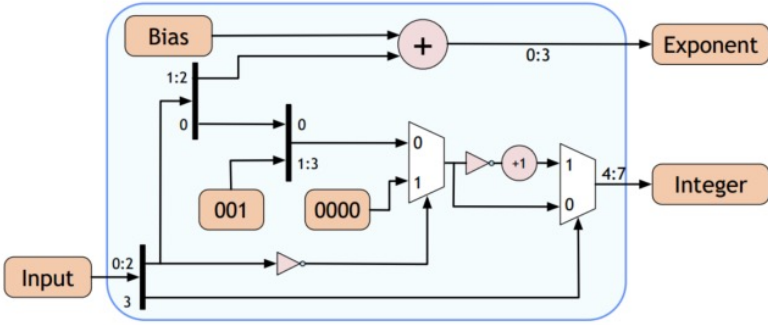
- 为了解决tensor之间数据分布不同的问题，通过校准数据集选择量化后均方误差最小的数据类型
 - 直觉上int类型适合均匀分布，Float/PoT类型适合拉普拉斯分布，Flint类型适合高斯分布
- 设计了可以支持以上**四种格式的处理单元（PE）**，主要包括解码器，乘法器，加法和累加器
- 将设计的PE集成到了**脉动阵列**形成新的架构



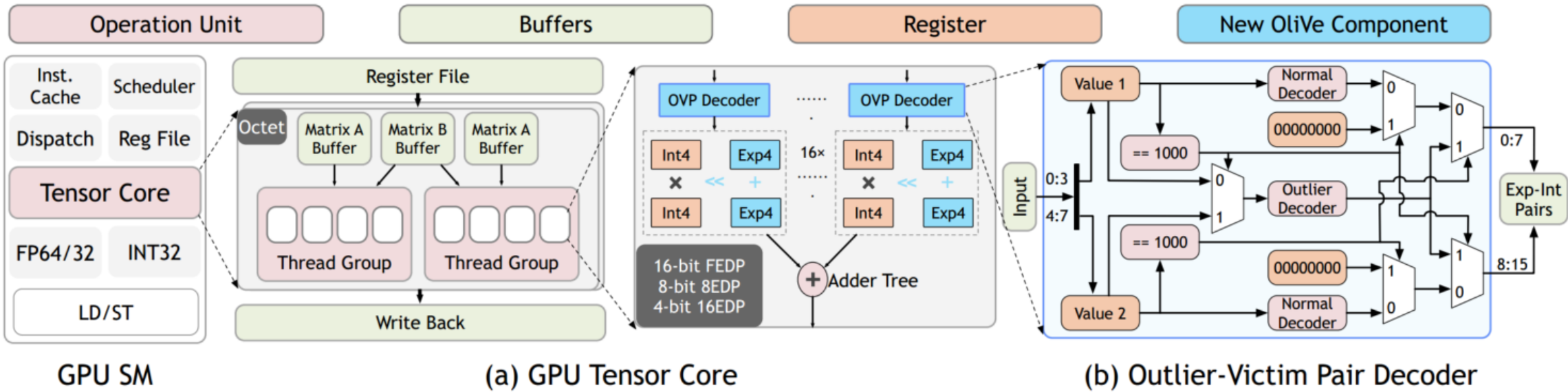
- OliVe发表于ISCA 2023，针对大模型中的离群值（outliers）进行设计
- 核心观察：大语言模型中存在一些outliers，这些outliers很重要，但旁边的正常值（称为victims）不重要，因此可以牺牲victims进而用更多比特表示outliers
- 对于outliers，提出了新的数据格式Abfloat，通过自适应的bias使编码的值表示比正常值更大的数



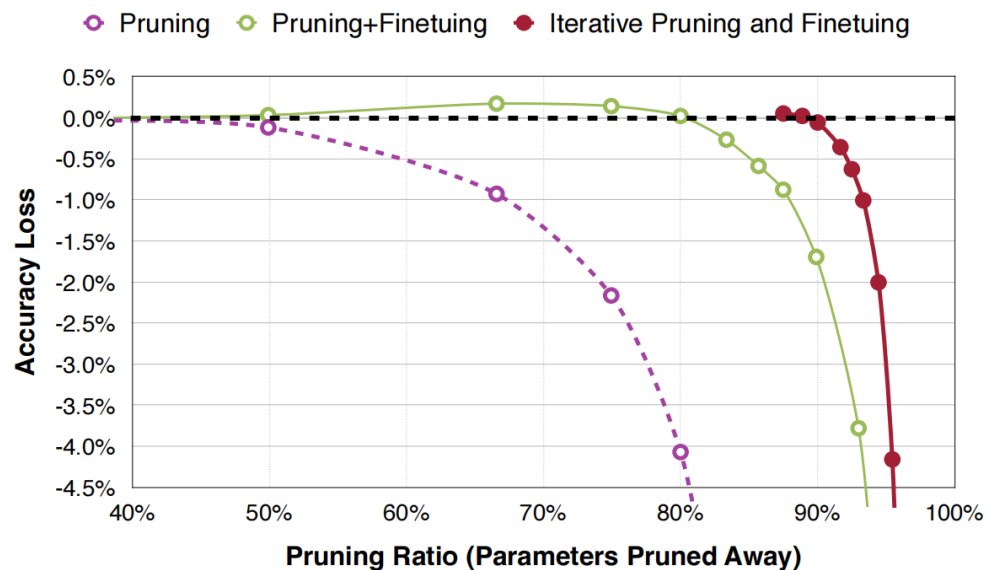
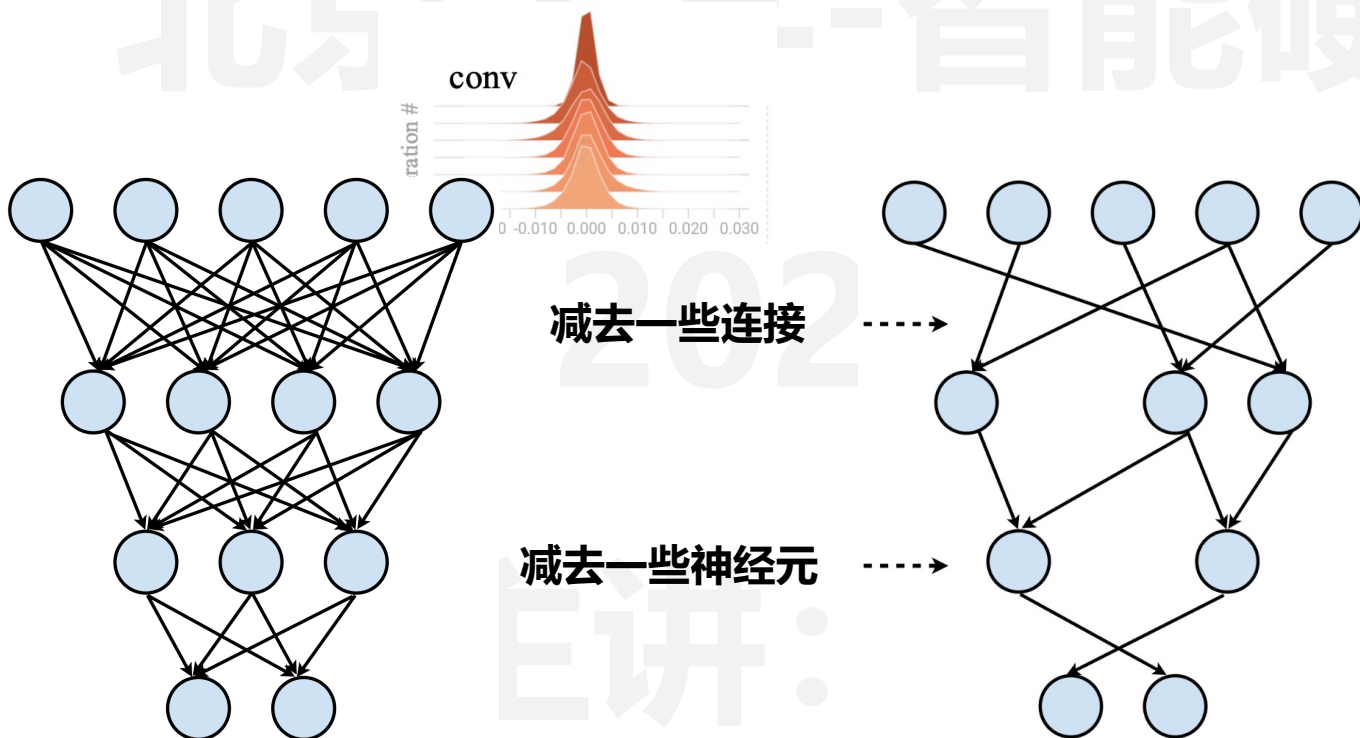
Binary	Exponent	Integer	Real Value
000	0	0	0
001	0	3	$3 \times 2^0 = 3$
01x	1	2, 3	$2 \times 2^1 = 4, 3 \times 2^1 = 6$
10x	2	2, 3	$2 \times 2^2 = 8, 3 \times 2^2 = 12$
11x	3	2, 3	$2 \times 2^3 = 16, 3 \times 2^3 = 24$



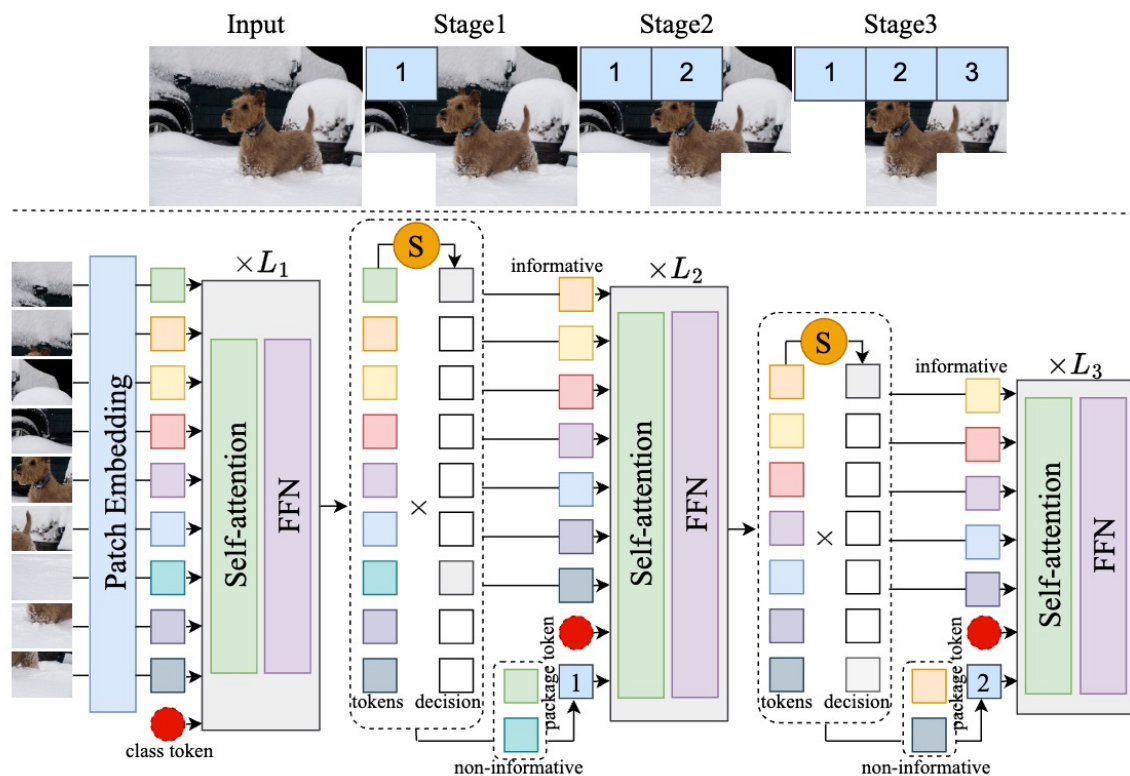
- 解码完成后，文章设计了乘累加单元电路（MAC Unit），并将他们集成到了GPU tensor core以及脉动阵列中



- 除了对于量化噪声的容错性，神经网络往往呈现显著的**稀疏性**，即对特定神经元或者模型权重进行剪枝，不会影响其推理准确率



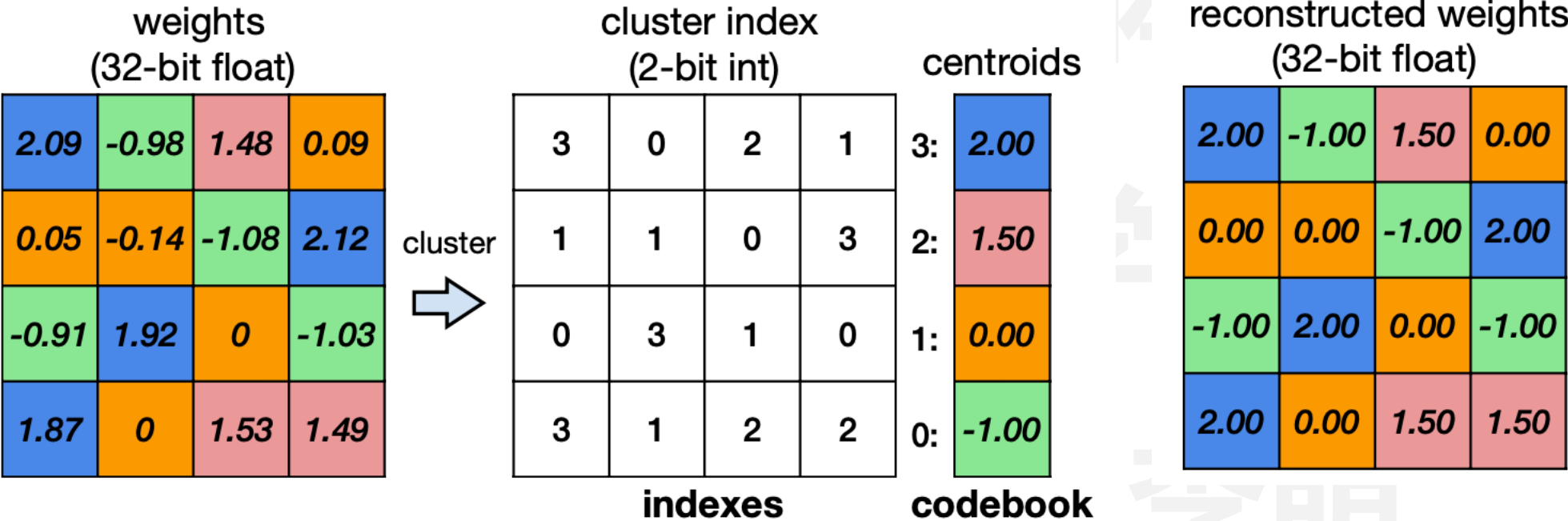
- 依据剪枝对象不同，神经网络剪枝可以分为**权重剪枝**与**激活值剪枝**
- 权重剪枝适用于CNN、RNN、Transformer等，通常为**静态剪枝**
- 激活值剪枝则更常见于Transformer模型或基于ReLU的CNN模型中，通常为**动态剪枝**



Peiyan Dong et al., *HeatViT: Hardware-Efficient Adaptive Token Pruning for Vision Transformers*, HPCA 2023

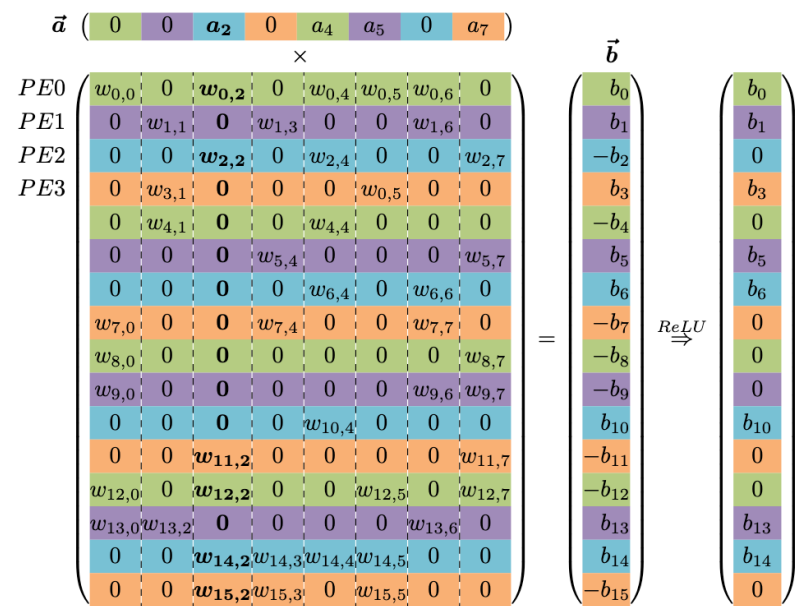
- 稀疏神经网络想要真正实现计算能效、吞吐等的提升，同样需要底层AI处理器的支持
 - 特别是对于**稀疏激活值**，导致计算呈现显著动态性
 - 例如动态剪枝单元、动态计算单元等
- 因此，神经网络量化往往需要配合专用硬件（或核函数）设计，形成软硬件协同设计和优化
- 本节课，我们重点介绍3个例子
 - EIE、SNAP：同时考虑权重和激活稀疏的AI处理器架构
 - Nvidia sparse tensor core：商用稀疏AI处理器架构

- 文章发表于ISCA 2016，针对基于量化和剪枝的压缩模型，提出了高效推理引擎EIE



Song Han et al., *EIE: efficient inference engine on compressed deep neural network*, ISCA 2016

- 文章发表于ISCA 2016，针对基于量化和剪枝的压缩模型，提出了高效推理引擎EIE
- 核心观察：缺少有效处理不规则存储的稀疏数据的硬件单元
 - 静态的权重稀疏+动态的激活稀疏
- 文章提出高效推理引擎EIE，实现了高效的稀疏矩阵向量乘法



- 权重稀疏通过 Index + value 存储为 Compressed sparse column (CSC) 格式
- 激活稀疏通过只向PE广播非零激活值实现
- 权重共享通过将权重固定为16个值并用4位索引查找实现

Figure 2. Matrix W and vectors a and b are interleaved over 4 PEs. Elements of the same color are stored in the same PE.

- **Act Queue平衡负载**: 非零激活值对应的一系列权重中的非零数量不同导致不同PE间负载不平衡
- **Leading Non-zero Detection Node**: 检测非零激活值并广播到所有PE

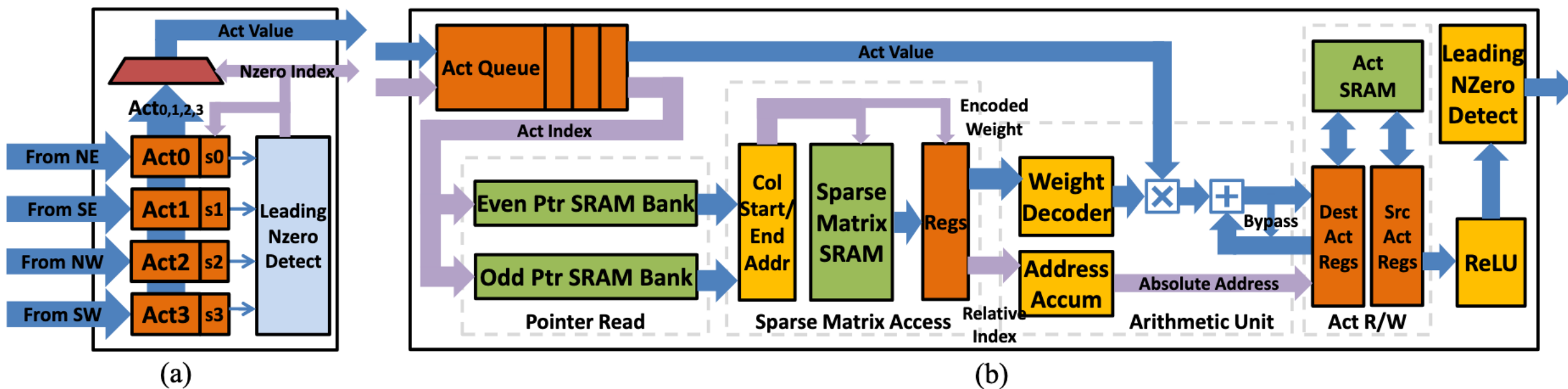
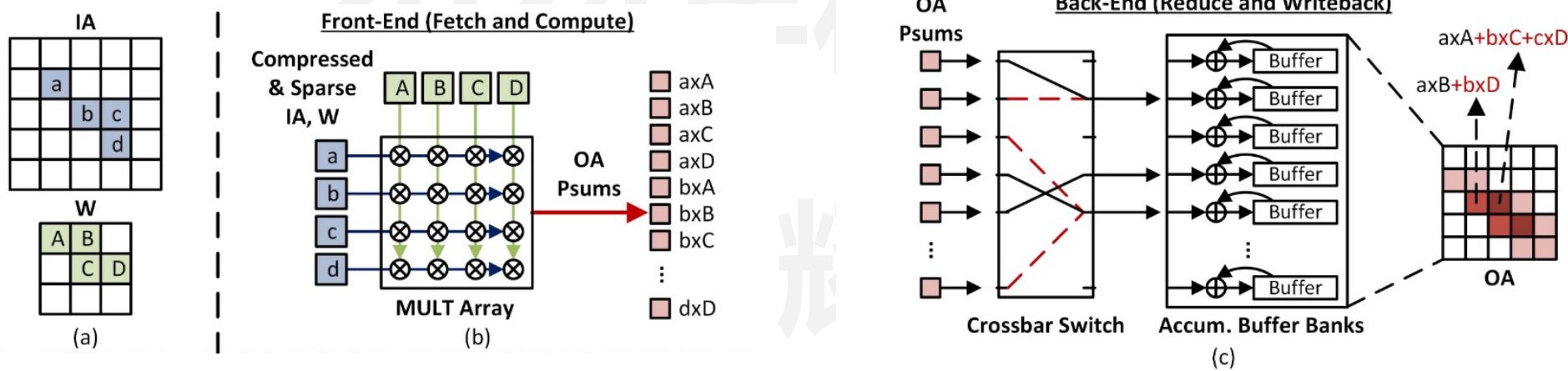
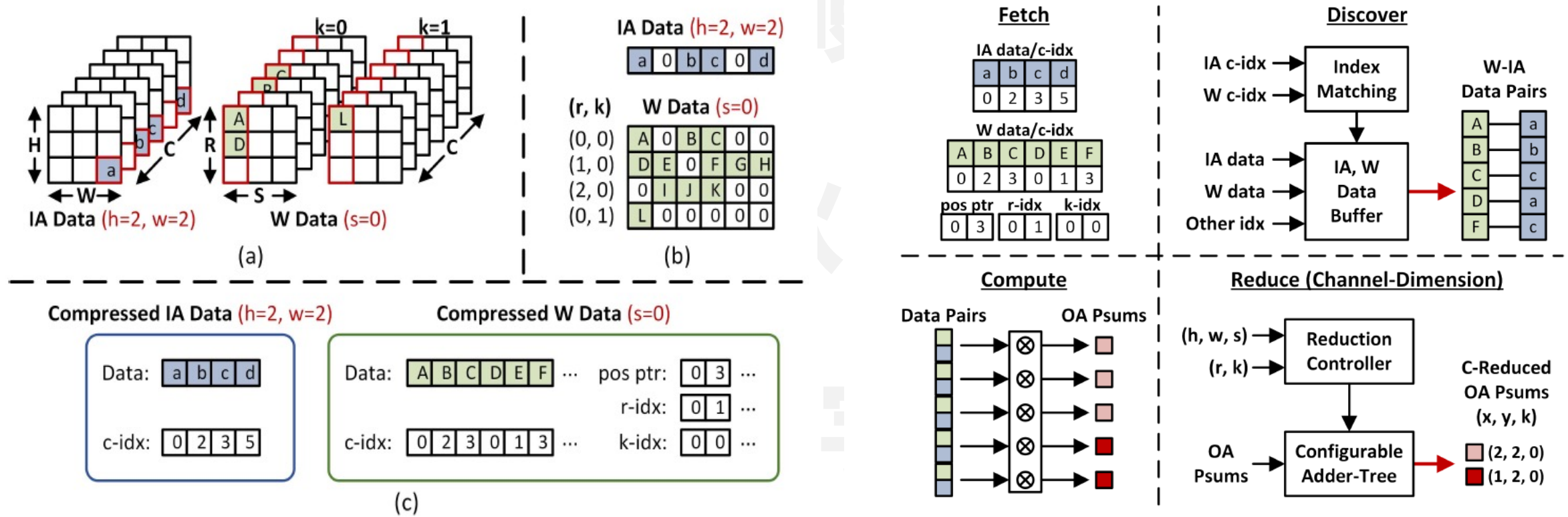


Figure 4. (a) The architecture of Leading Non-zero Detection Node. (b) The architecture of Processing Element.

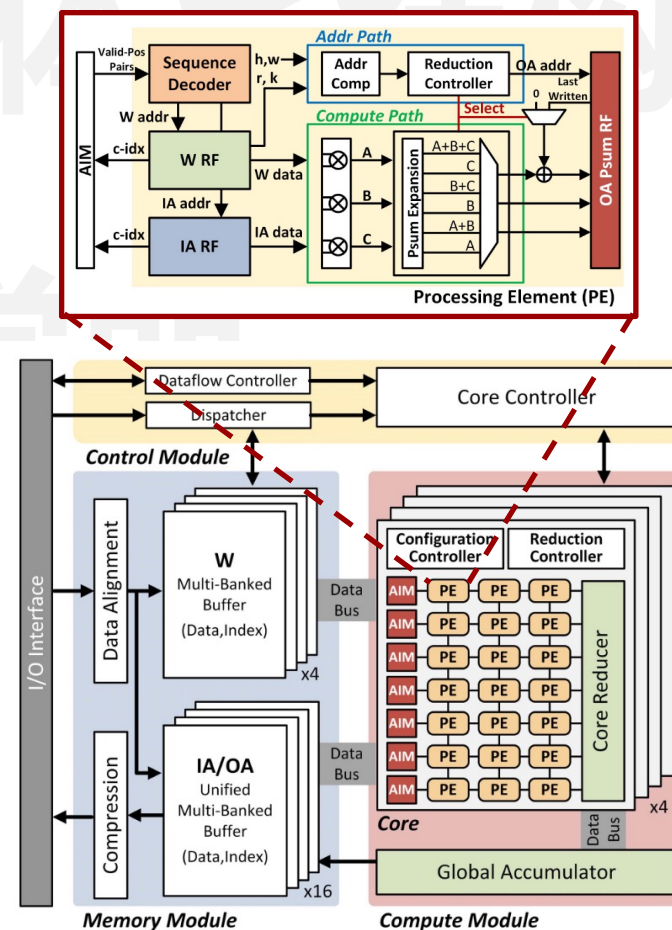
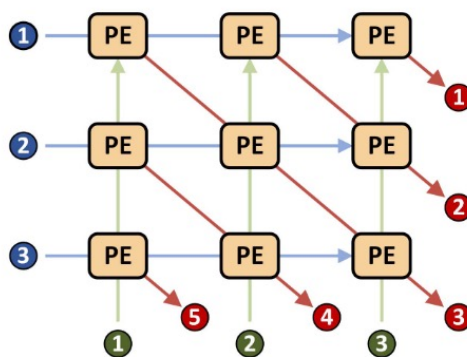
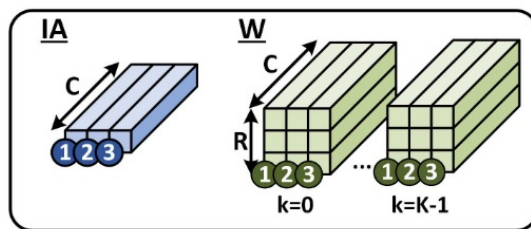
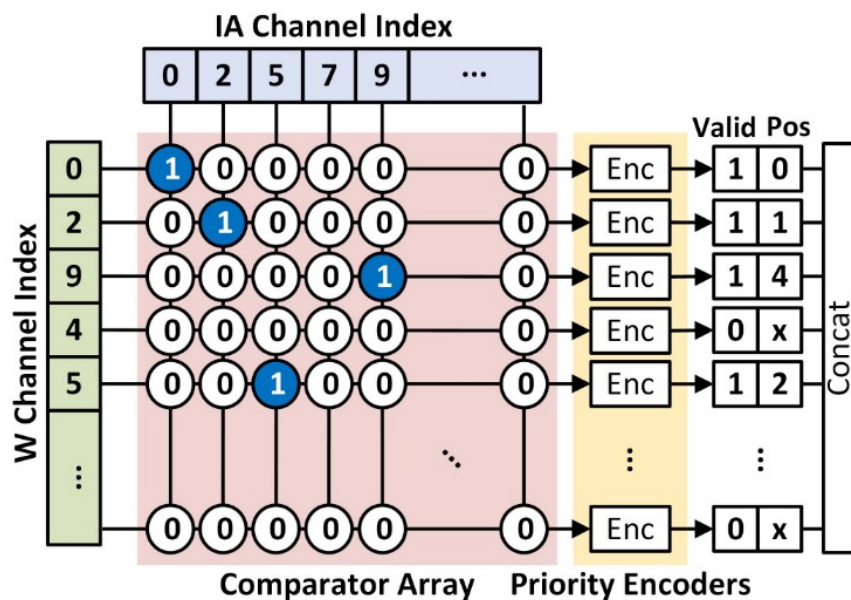
- 文章发表于JSSCC 2021, 通过**channel-first数据流**对稀疏网络模型进行了硬件加速
- 核心观察：数据稀疏使得网络推理更加高效，但现有稀疏计算的数据流仍面临以下挑战
 - Front-end：读取的W-IA pairs数量不足导致计算单元利用率低
 - Back-end：计算结果写回的地址冲突
 - 灵活性：对于不同kernel大小和层类型的的支持性不足



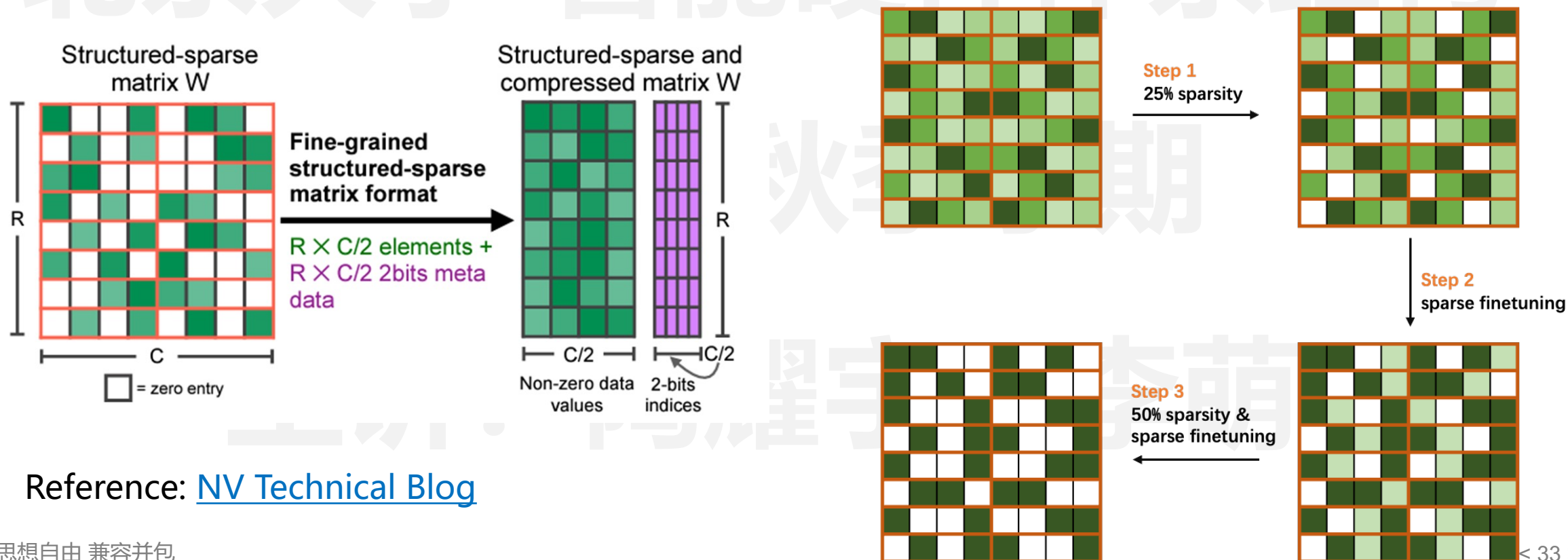
- Channel-first数据流：同一个channel的可以任意配对，产生的乘法结果都是有用的
- 通过可配置加法树实现先**归约加和**，然后更新Psum，从而减少Psum更新时的地址冲突



- Front-end: Index Matching单元提取足够数量的 W-IA pairs, 提高乘法阵列利用率
- Back-end: 两级 partial sum 压缩, PE-level 和 core-level, 减少内存访问冲突
- 灵活性: core-level的压缩可以支持不同层的计算



- 2020年，英伟达推出Ampere架构，支持稀疏张量计算
- Ampere架构支持固定的2:4稀疏模式，即每4个元素中，2个为0，并且能够实现2倍的加速比
- 该稀疏模式可以拓展为更加普适的N:M稀疏，即每M个元素中，N个为0



Reference: [NV Technical Blog](#)